

# Modélisation des interactions :

- Diagrammes de séquence
- Diagrammes de communication.

## Message

### action

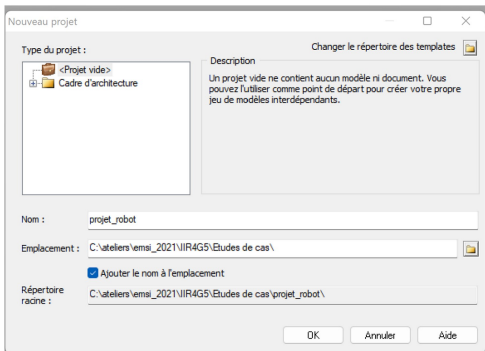
- création
- destruction

### contrôle flux

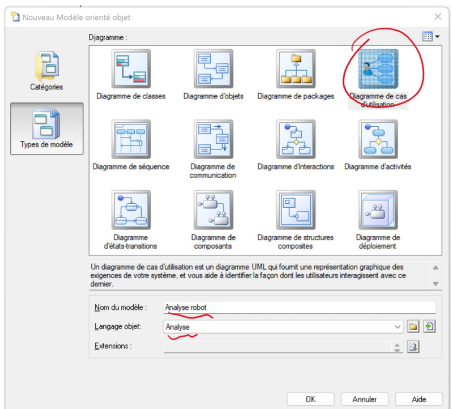
- appel d'opération
- signal

- Diagrammes de séquences :

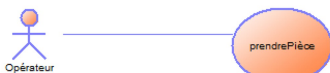
① Créer un nouveau projet nommé 'projet\_Robot'



② Ajouter dans le projet un nouveau modèle orienté objet nommé "Analyse Robot" langage objet : Analyse premier diagramme : diag. de cas d'utilisation

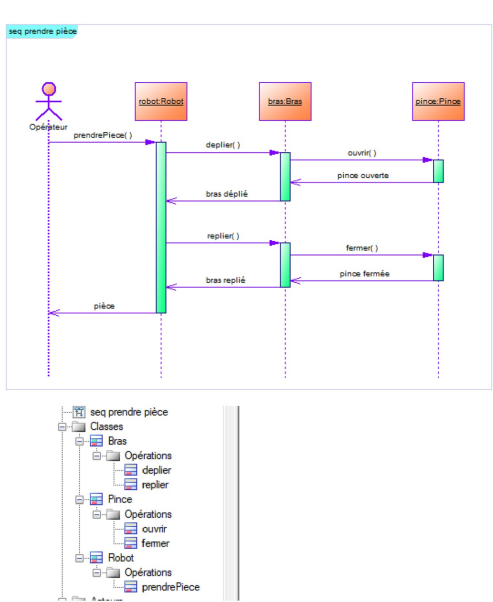


③ Dessiner le diagramme de cas d'utilisation

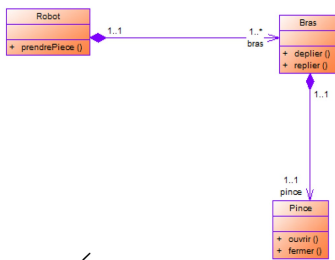


④ Créer un diagramme de séquence nommé "seq prendre pièce" associé au cas "prendre pièce"

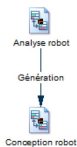
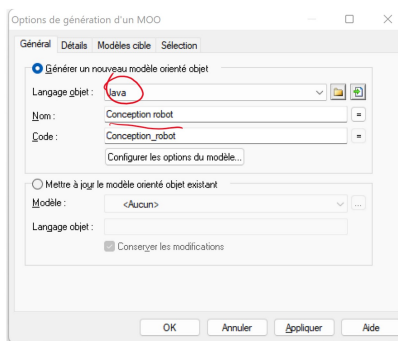
④ Créer un diagramme de séquence nommé "seq prendre pièce" associé au cas "prendre pièce"



⑤ Ajouter un diagramme de classes



⑥ Générer un m.o.o nommé "Conception robot"  
 langage objet: Java.  
 Outils/Générer un modèle orienté objet



⑦ Générer les classes Java: "Langage / Générer du code Java"